

Errata do wydrukowanych Polskich Norm

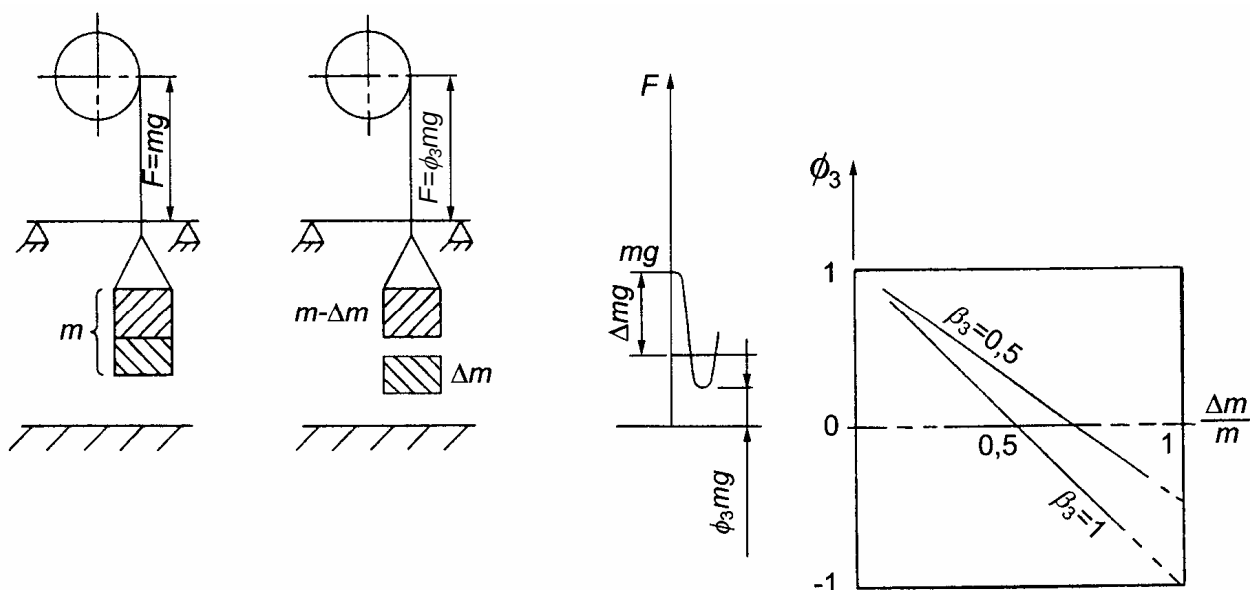
ICS 53.020.20

PN-ISO 8686-1:1999 Dźwignice – Zasady obliczania i kojarzenia obciążeń – Postanowienia ogólne

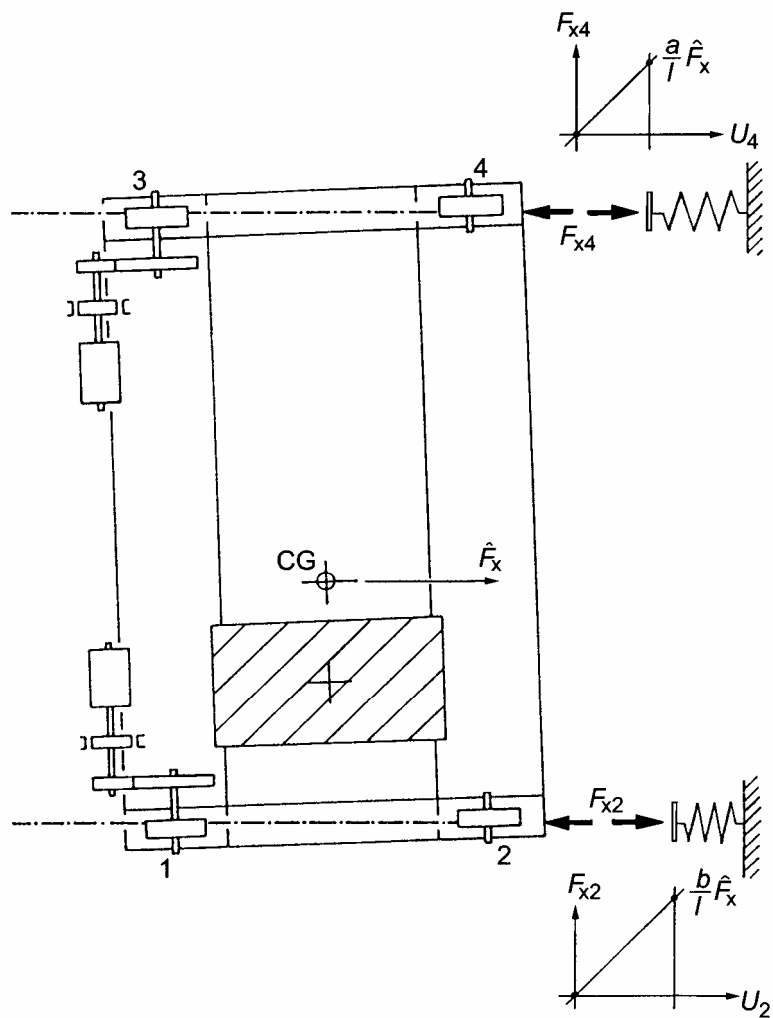
Pozycja	Jest	Powinno być
s. 9, punkt 6.1.2.3, wzór	$\phi_3 = 1 - \frac{\Delta m}{m} (1 + \hat{a}_3)$	$\phi_3 = 1 - \frac{\Delta m}{m} (1 + \beta_3)$
s. 9, punkt 6.1.2.3, opis wzoru	$\phi_3 = 0,5$	$\beta_3 = 0,5$
s. 18, Zał. A, punkt A.2	ϕ_i	f_i
s. 23, Zał. D, punkt D.2.4, wzór	$\xi_G = \frac{\alpha_s^2}{1 - \alpha_G^2} \sqrt{2 - 2 \cos(2\pi\alpha_G)}$	$\xi_G = \frac{a_G^2}{1 - a_G^2} \sqrt{2 - 2 \cos(2\pi\alpha_G)}$
s. 27, pierwszy wiersz od góry	$ M_B $	$ \bar{M}_B $
s. 27, drugi wiersz od góry	$\bar{M}_B = -\operatorname{sgn}(\psi) M_B $	$M_B = -\operatorname{sgn}(\psi) \bar{M}_B $
s. 30, Rysunek E.7a), opis	112	$l/2$
s. 32, Zał. F, Rysunek F.1, tytuł	Możliwe układy kół jezdnych	Możliwe układy par kół jezdnych
s. 34, Zał. F, punkt b), lewy łam, czwarty wiersz od dołu	$v = 1 - \sum d_i/nh$, dla układu F/F	$v = 1 - \sum d_i/nh$, dla układu F/F

Normalizacja 7/2001

Ponadto w normie wydrukowano następujące rysunki z błędami technicznymi: Rysunek 2, Rysunek 4 a) i b), Rysunek D.1, Rysunek E.1 oraz błędną Tablicę F.1 z Załącznika F. Poniżej zamieszczamy ich poprawne wersje.

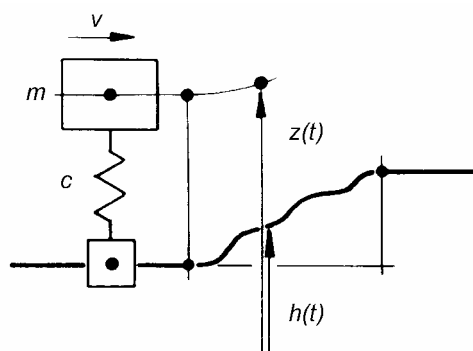


Rysunek 2 – Współczynnik ϕ_3

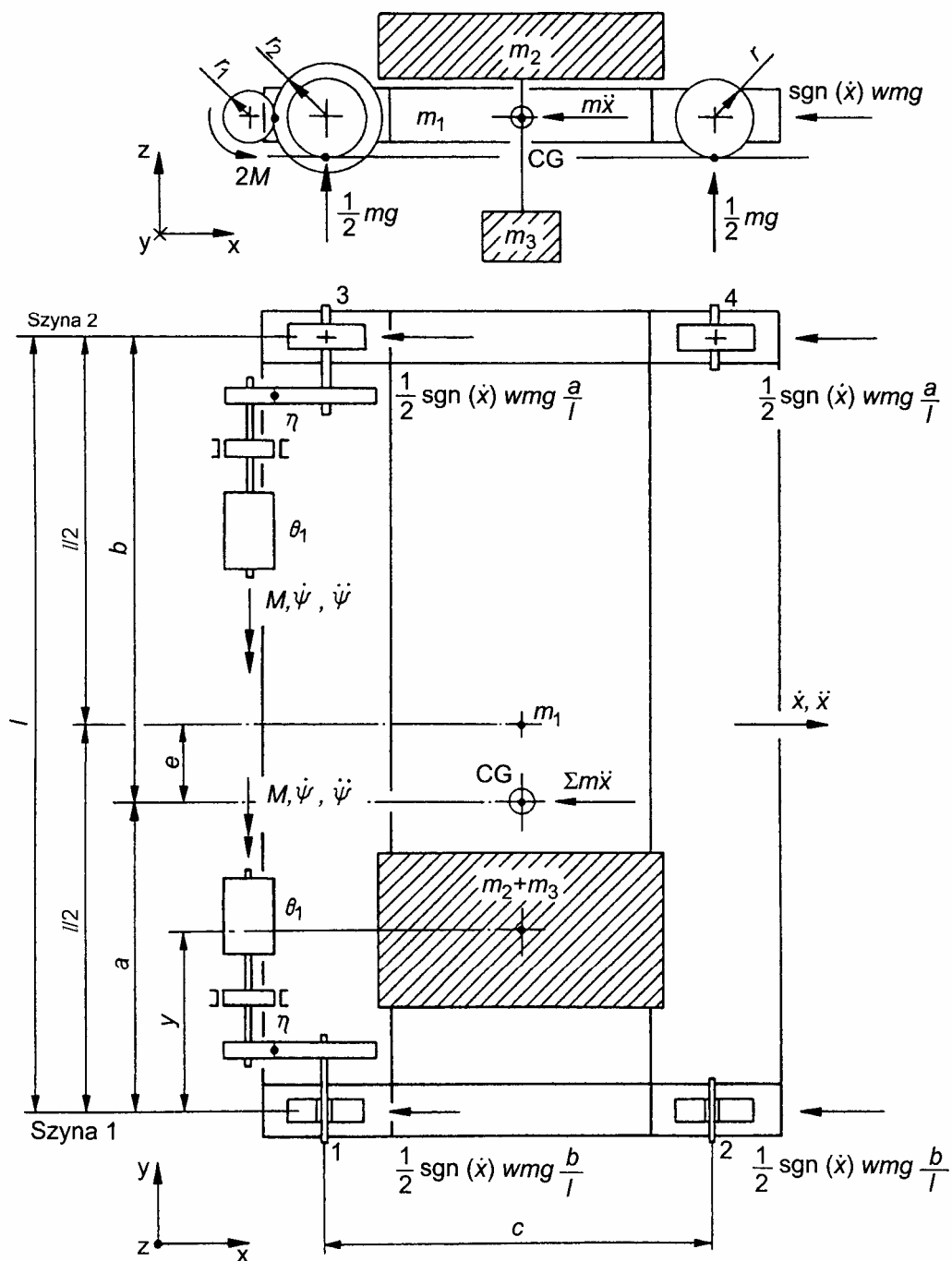


b) Urządzenie nie zabezpieczone przed obrotem ($F_{y3} = F_{y4} = 0$)

Rysunek 4 – Przykłady sił uderzenia w zderzaki i ugięć zderzaków (dotyczy suwnicy pomostowej na czterech kołach)



Rysunek D.1 – Model do wyznaczania współczynnika dynamicznego ϕ_4



Rysunek E.1 – Obciążenia działające na suwnicę pomostową (patrz tablica E.1)

Tablica F.1 – Wartości ξ_{1i} , ξ_{2i} , v_{1i} i v_{2i}

Kojarzenia	$\xi_{1i} = \xi_{2i}$	v_{1i}	v_{2i}
CFF	$\mu\mu' l/nh$	$\frac{\mu'}{n}\left(1-\frac{d_i}{h}\right)$	$\frac{\mu}{n}\left(1-\frac{d_i}{h}\right)$
IFF	0		0
CFM	$\mu\mu' l/nh$		
IFM	0		